

Strukturelle Modelle in der Bildverarbeitung

MinSum Probleme – „Suchtechniken“

D. Schlesinger – TUD/INF/KI/IS

- Iterated Conditional Modes
- α -expansion, $\alpha\beta$ -swap

Iterated Conditional Modes

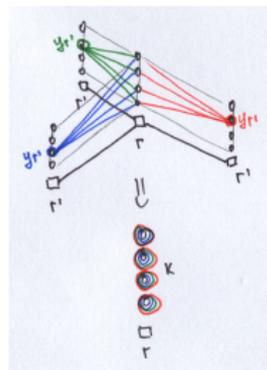
MinSum Problem:

$$y^* = \arg \min_y \left[\sum_r q_r(y_r) + \sum_{rr'} g_{rr'}(y_r, y_{r'}) \right]$$

Die Idee: wähle (lokal) immer wieder das energetisch günstigste Label bei fixiertem Rest [Besag, 1986].

Wiederhole oft für alle r :

$$y_r = \arg \min_k \left[q_r(k) + \sum_{r': rr' \in E} g_{rr'}(k, y_{r'}) \right]$$



+ Extrem einfach, parallelisierbar.

– „Koordinatenweise“ Optimierung

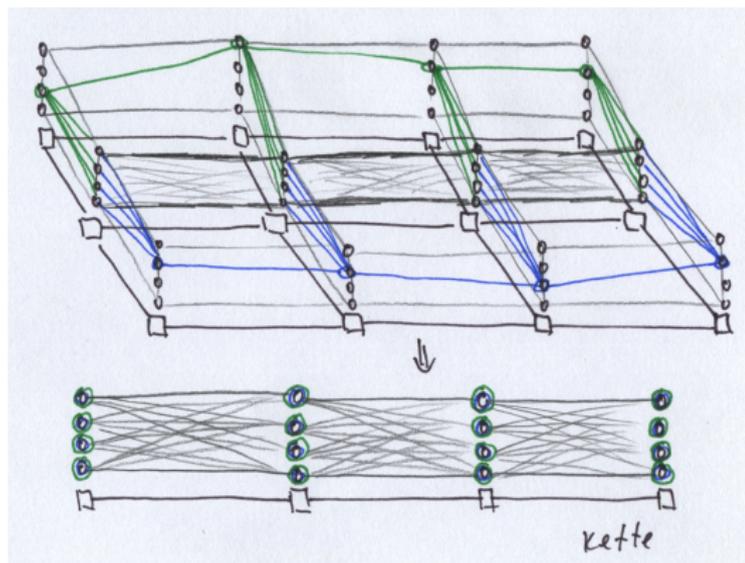
→ konvergiert nicht zum globalen Optimum selbst bei einfachen Modellen.

Die Anzahl der Iterationen ist schwierig abzuschätzen.

Iterated Conditional Modes

Erweiterung: fixiere nicht alle Variablen bis auf eine, sondern nur eine Teilmenge so, das der Rest einfach optimierbar ist (zum Beispiel eine Kette oder ein Baum).

Für Bilder – Zeilenweise/Spaltenweise Optimierung.

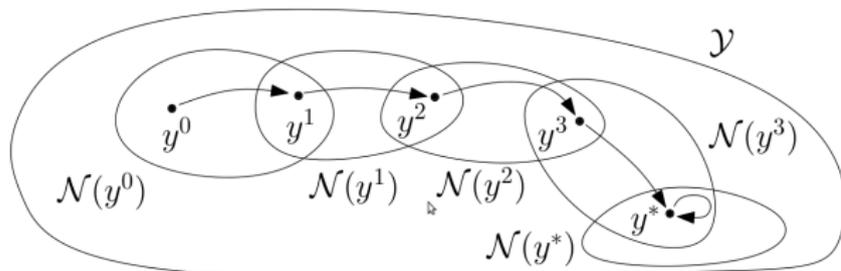


→ durch Dynamische Programmierung exakt und effizient lösbar.

Für jedes Labelling gibt es eine „Umgebung“ – eine Teilmenge der Labellings so, dass

- die Teilmenge ist konstruktiv beschreibbar
- das aktuelle Labelling zu dieser Teilmenge gehört
- das optimale Labelling in der Teilmenge einfach gefunden werden kann

Der Algorithmus besteht in der iterativen Such nach dem besten Labelling in der Umgebung des aktuellen – konvergiert zum lokalen Optimum



Beispiel: ICM – die Umgebung eines Labellings sind diejenigen, die sich vom aktuellen nur durch das Label in einem Knoten unterscheiden.

Anwendungsbeispiel: Stereo – y^0 ist das Ergebnis des Block Matching, weiter (z.B.) – zeilen-/spaltenweise Dynamische Optimierung, solange sich etwas ändert.

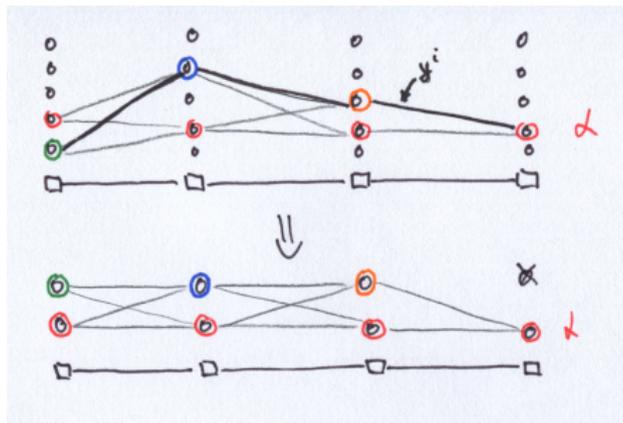
α -expansion

Die Umgebung eines Labellings – in **allen** Knoten wird die **Labelmenge eingeschränkt**.
[Boykov et al., 2001]

α -expansion:

ein Label α wird betrachtet,

in jedem Knoten werden maximal zwei Label betrachtet – das aktuelle Label und α



somit entsteht ein **binäres MinSum Problem**

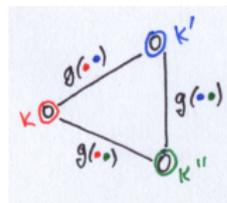
– unter Umständen durch MinCut exakt und effizient lösbar

Dies wird iterativ für alle α -s oft wiederholt (bis sich nichts mehr ändert).

Wann sind die entstehenden binären MinSum Probleme exakt lösbar?

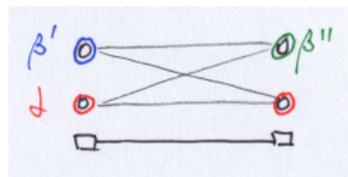
Auf jeden Fall (hinreichend) wenn die paarweisen Funktionen $g(k, k')$ **Metriken** sind, d.h.

- a) $g(k, k) = 0$
- b) $g(k, k') = g(k', k) \geq 0$
- c) $g(k, k') \leq g(k, k'') + g(k'', k')$



Dann sind die entstehenden binären MinSum Probleme **submodular**:

$$g(\alpha, \alpha) + g(\beta', \beta'') = 0 + g(\beta', \beta'') \leq g(\beta', \alpha) + g(\alpha, \beta'')$$



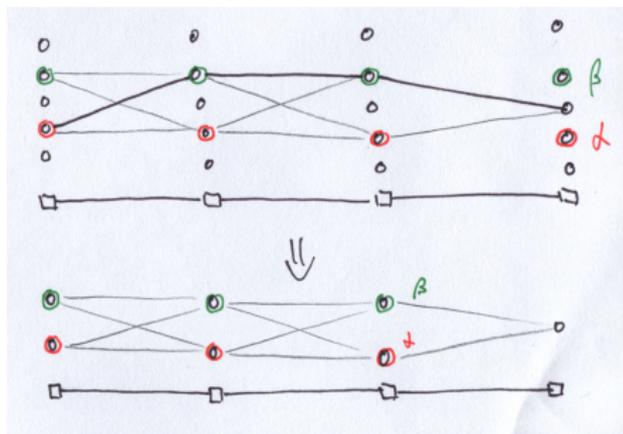
(Eigentlich braucht man keine Symmetrie $g(k, k') = g(k', k)$)

Ein Spezialfall – Potts Modell $g(k, k') = \mathbb{1}(k \neq k')$

$\alpha\beta$ -swap

ein Labelpaar α, β wird betrachtet, in jedem Knoten

- ist der aktuelle Label α oder β , so sind sowohl α als auch β erlaubt,
 - ist der aktuelle Label kein von den beiden, so bleibt nur er erlaubt.
- in jedem Knoten darf der Label von α zu β wechseln und umgekehrt.



somit entsteht wieder ein **binäres MinSum Problem**

- durch MinCut lösbar, wenn $g(k, k) = 0$ und $g(k, k' \neq k) \geq 0$ (**Semimetrik**)

Dies wird iterativ für alle Paare α und β oft wiederholt (bis sich nichts mehr ändert).